MOVA

MOVA 600/600 Kit/1000 Robotic Lawn Mower User Manual

EN .....P05~P40
DE .....P41~P77
FR .....P78~P113
IT .....P114~P149
ES .....P150~P185
NL .....P186~P221

DECLARATION OF CONFORMITY

Kutting Technology (Suzhou) Co., Ltd.
Room 1182, Building 3, No. 288 Jiushenggang Road, Guoxiang Street,
Wuzhong District Economic Development Zone, Suzhou City, Jiangsu Province, P.R. China

On behalf of MOVA declare that the product
Description **Robotic Lawn mower**
Type **MLLM1110/MLLM4110**
Function **Cutting grass**

Complies with the following Directives
2006/42/EC, 2014/30/EU, 2014/35/EU, 2011/65/EU&(EU)2015/863,2014/53/EU

Standards conform to,
EN 60335-1:2012+A11+A13+A1+A14+A2:2019+A15:2021, EN 50636-2-107:2015+A1+A2:2020+A3: 2021, EN 60335-2-29:2004+A2+A11:2018, EN 62233:2008, EN 55014-1:2017+A11:2020, EN 55014-2:2015, EN IEC 61000-3-2:2019, EN 6 1000-3-3:2013+A1:2019, EN ISO 3744:2005, EN300 328V2.2.2, EN 301 489-1V2.2.3, EN 301 489-17 V3.2.4, EN IEC 62311:2020, EN 61558-1:2005+A1:2009, EN 61558-2-16:2 009+A1:2013, EN 55011:2016+A11:2020, EN 303 447 V1.1.1, EN 55032:2015+A11:2020, EN 55035:2017+A11:2020

Manufacturers authorized EU Representative
EUREP GmbH
Unterlettenweg 1a, 85051 Ingolstadt,Germany
eurep@eurep-gmbh.com
+49 841 8869 7744

Place of Issue: Suzhou

Date of Issue: 05/01/2024

Issuer's signature: Bird.Liu.

Name of Issuer: Bird Liu

Position of the issuer:Quality Director

Quality Director
Room 1182, Building 3, No. 288 Jiushenggang Road, Guoxiang Street,
Wuzhong District Economic Development Zone, Suzhou City, Jiangsu Province, P.R. China

CE

Traduction de l'instruction originale
Sommaire

1 Consignes de sécurité P79
2 Présentation du produit P83
3 Installation P85
4 Préparation à la première utilisation P88
5 Mappage de votre jardin P92
6 Opération P99
7 Application MOVAhome P101
8 Entretien P104
9 Batterie P108
10 Stockage d'hiver P108
11 Transport P108
12 Résolution des pannes P109
13 Caractéristiques P112

1 Consignes de sécurité

1.1 Consignes générales de sécurité

• Avant d'utiliser le produit, lisez attentivement et comprenez le manuel d'utilisation.
• Utiliser uniquement les outils recommandés par MOVA avec le produit. Toute autre utilisation n'est pas appropriée.
• Lorsque la machine fonctionne, ne laissez pas les enfants se trouver à proximité ou jouer avec elle.
• N'utilisez pas le produit dans des zones où les gens ignorent sa présence.
• Ne l'exécutez pas lorsque vous utilisez manuellement le produit avec l'application MOVAhome. À tout moment, marchez, surveillez vos pas sur les pentes et maintenez votre équilibre.
• Évitez d'utiliser le produit lorsqu'il y a des personnes, en particulier des enfants ou des animaux, dans la zone de travail.
• Si vous utilisez le produit dans des lieux publics, placez des panneaux d'avertissement autour de la zone de travail avec le texte suivant : "Avertissement!" La tondeuse à gazon est un outil automatique! Évitez de toucher la machine! Observez les enfants!
• Portez des chaussures robustes et un pantalon long lorsque vous utilisez le produit.
• Pour éviter tout dommage au produit et tout accident impliquant des véhicules ou des personnes, ne placez pas de zones de travail ou de voies de transport sur les voies publiques.
• Ne touchez pas les pièces dangereuses en mouvement, telles que le disque de coupe, avant qu'il ne soit complètement arrêté.
• Demandez de l'aide médicale en cas de blessure ou d'accident.
• Réglez le produit sur **OFF** et retirez la clé avant de supprimer les blocages, d'effectuer la maintenance ou d'examiner le produit. Si le produit vibre anormalement, inspectez-le pour détecter tout dommage avant de redémarrer. N'utilisez pas le produit si des pièces sont défectueuses.
• N'installez pas le câble principal dans les zones où le produit risque de couper. Suivez les instructions fournies pour l'installation du câble.
• Pour charger le produit, utilisez uniquement la station de recharge incluse dans l'emballage. Une utilisation incorrecte peut provoquer un choc électrique, une surchauffe ou une fuite de liquide corrosif de la batterie. En cas de fuite d'électrolyte, nettoyez avec de l'eau ou un agent neutralisant, et si le liquide corrosif entre en contact avec vos yeux, consultez un médecin.
• Lors du raccordement du câble principal à la prise de courant, utilisez un dispositif à courant résiduel (RCD) avec un courant de déclenchement maximum de 30 mA.
• Utilisez uniquement des piles d'origine recommandées par MOVA. La sécurité du produit ne peut être garantie avec des batteries non originales. N'utilisez pas de piles non rechargeables.
• Pour éviter d'endommager les rallonges qui pourraient entraîner un contact avec des pièces sous tension, gardez les rallonges à l'écart des pièces dangereuses en mouvement.
• Les illustrations utilisées dans ce document sont uniquement à titre de référence. Veuillez vous référer aux produits réels.
• Les réglementations locales peuvent limiter l'âge de l'opérateur. Les enfants, les personnes ayant des capacités physiques, sensorielles ou mentales réduites, les personnes manquant d'expérience et de connaissances ou les personnes non familiarisées avec ces instructions ne doivent jamais utiliser la machine.
• Tant qu'un câble n'est pas débranché de la prise de courant, ne le connectez pas et ne le touchez pas. Débranchez la fiche de la prise de courant si le câble est endommagé pendant le fonctionnement. Le personnel de service doit remplacer un câble usé ou endommagé car il augmente le risque de chocs électriques.
• Ne poussez pas le produit rapidement ou en forçant car vous risquez de l'endommager.
• Pour respecter les exigences d'exposition aux RF, une distance de séparation de 35 cm entre l'appareil et la personne doit être maintenue.
• Pour recharger la batterie utilisez uniquement le bloc d'alimentation amovible fourni avec l'appareil.

1.2 Consignes de sécurité pour l'installation

• Évitez d'installer la borne de recharge dans des zones où des personnes pourraient trébucher dessus.
• N'installez pas la borne de recharge dans des zones où il existe un risque d'eau stagnante.
• La station de recharge et ses accessoires ne doivent pas être installés à moins de 60 cm de tout matériau combustible. Un incendie peut survenir en cas de dysfonctionnement ou de surchauffe de la station de chargement et de l'alimentation électrique.

1.3 Consignes de sécurité pour le fonctionnement

• Gardez vos mains et vos pieds éloignés des lames rotatives. Ne placez pas vos mains ou vos pieds à proximité ou en dessous du produit lorsqu'il est allumé.
• Ne soulevez pas et ne déplacez pas le produit lorsqu'il est allumé.
• Utilisez le mode stationnement ou réglez le produit sur **OFF** lorsqu'il y a des personnes, en particulier des enfants ou des animaux, dans la zone de travail.
• Assurez-vous que la pelouse ne contient aucun objet comme des pierres, des branches, des outils ou des jouets. Sinon, lorsqu'elles entrent en contact avec un objet, les lames peuvent être endommagées.
• Ne placez pas d'objets sur le produit ou la station de chargement.
• N'utilisez pas le produit si le Bouton d'**arrêt** ne fonctionne pas.
• Évitez les collisions entre le produit et des personnes ou des animaux. Si une personne ou un animal se trouve sur le chemin du produit, arrêtez-le immédiatement.
• Réglez toujours le produit sur **OFF** lorsqu'il n'est pas utilisé.
• N'utilisez pas le produit simultanément avec un arroseur escamotable. Utilisez la fonction Programmation pour vous assurer que le produit et l'arroseur escamotable ne fonctionnent pas en même temps.
• Évitez de placer un canal de connexion là où des arroseurs escamotables sont installés.
• N'utilisez pas le produit si la zone de travail est couverte d'eau stagnante, par exemple en cas de forte pluie ou d'accumulation d'eau.

1.4 Consignes de sécurité pour l'entretien

• Réglez le produit sur **OFF** lors de la maintenance.
• Assurez-vous que le produit est posé sur le sol dans son orientation habituelle et non à l'envers après le lavage.
• Le produit ne doit pas être inversé pour nettoyer le châssis. Si vous le tournez à l'envers à des fins de nettoyage, assurez-vous qu'il retrouve sa bonne orientation. Cela est fait pour éviter que l'eau ne pénètre dans le moteur et ne perturbe son fonctionnement normal.
• Débranchez la fiche de la borne de recharge ou actionnez le dispositif de désactivation avant de nettoyer ou d'effectuer l'entretien de la borne de recharge.
• N'utilisez pas de nettoyeur haute pression ni de solvants pour nettoyer le produit.

1.5 Sécurité de la batterie

Si les batteries lithium-ion sont démontées, court-circuitées, exposées à l'eau, au feu ou à des températures élevées, elles peuvent exploser ou provoquer un incendie. Évitez toute forme d'abus électrique ou mécanique et manipulez-les avec précaution. Conservez-les à l'abri de la lumière ultraviolette.
1. Utilisez uniquement le chargeur de batterie et l'alimentation électrique fournis par le fabricant. L'utilisation d'un chargeur et d'une alimentation inappropriés peut provoquer des chocs électriques et/ou une surchauffe.
2. N'essayez pas de réparer ou de modifier les batteries! Les blessures graves causées par une explosion ou un choc électrique peuvent entraîner des tentatives de réparation. Les électrolytes libérés sont corrosifs et toxiques en cas de fuite.
3. Ces appareils ont des piles qui ne peuvent être remplacées que par des personnes qualifiées.

1.6 Risques résiduels

Lors du remplacement des lames, portez des gants de protection pour éviter les blessures.

1.7 Symboles et autocollants

	**AVERTISSEMENT -** **Avant d'utiliser la machine, lisez attentivement les instructions d'utilisation.**
	**AVERTISSEMENT -** **Lors de l'utilisation, maintenez une distance de sécurité avec la machine.**
	**AVERTISSEMENT -** **Gardez une distance de sécurité par rapport à la machine lors de l'utilisation.**
	**AVERTISSEMENT -** **Évitez de monter sur la machine.**
	**AVERTISSEMENT -** **Ce produit ne doit pas être jeté avec les ordures ménagères ordinaires. Assurez-vous que le produit est recyclé en conformité avec les lois locales.**

CE	**Ce produit est conforme aux directives CE applicables.**
	**Classe III**
	**Avant de charger, lisez les instructions.**
⎓	**Courant continu**
	**Classe II**

UTILISATION PRÉVUE

Le produit de jardin est destiné à la tonte des pelouses domestiques. Il est conçu pour tondre fréquemment, maintenant une pelouse plus saine et plus belle que jamais. En fonction de la taille de votre pelouse, votre tondeuse peut être programmée pour fonctionner à tout moment ou à n'importe quelle fréquence. Il est impossible de l'utiliser pour creuser, balayer ou déneiger.

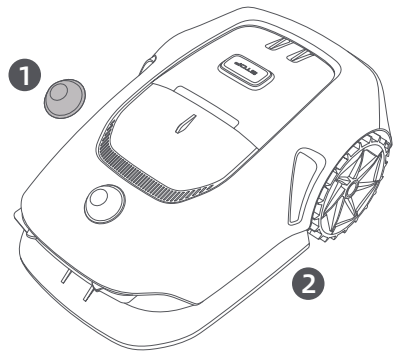
CE

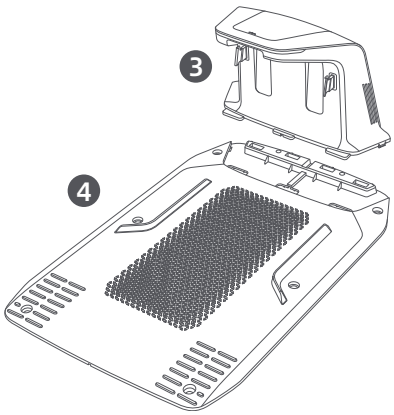
Par la présente, Kutting Technology (Suzhou) Co., Ltd certifie que le modèle d'équipement radio MOVA MLLM1110/MLLM4110 est conforme à la Directive 2014/53/UE. Le texte intégral de la déclaration de conformité UE est disponible à l'adresse Internet suivante : https://global.mova-tech.com/pages/declaration-of-conformity.

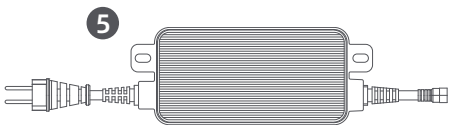
Pour le mode d'emploi électronique détaillé, rendez-vous sur le site https://global.mova-tech.com/pages/user-manuals-and-faqs.

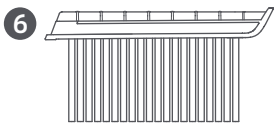
2 Présentation du produit

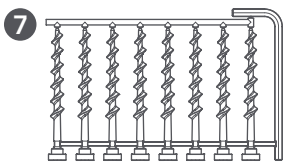
2.1 Qu'est-ce qui est dans la boîte

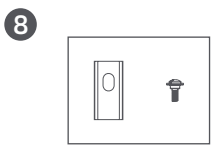














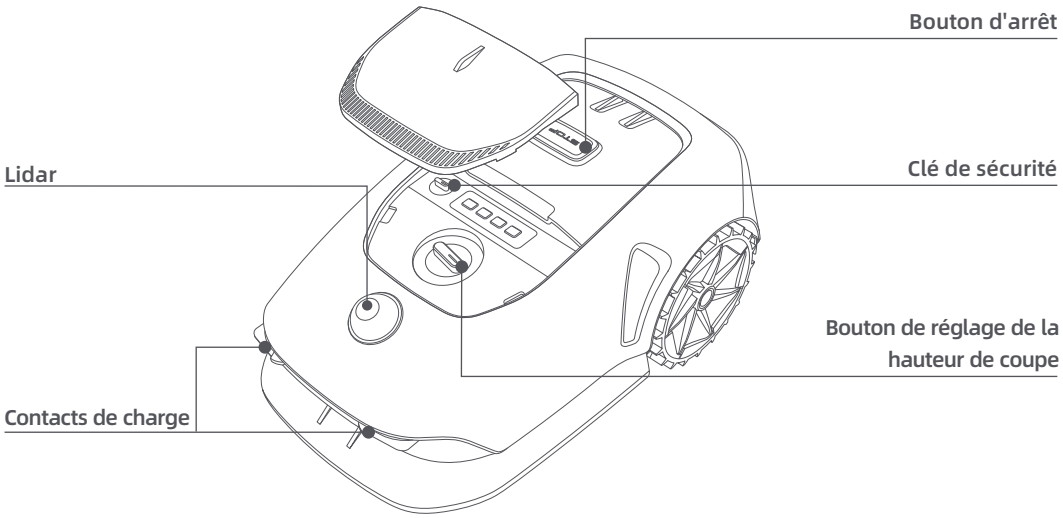


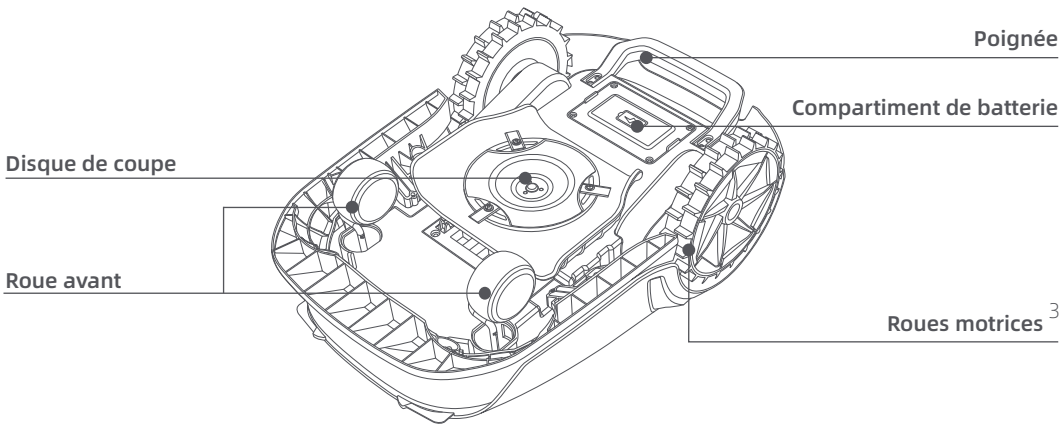


1 Couvercle de protection LiDAR
2 Le robot
3 Tour de charge (avec un câble d'extension de 10 m)
4 Plaque de base
5 Alimentation[1]
6 Brosse de nettoyage
7 Vis × 8, Clé hexagonale
8 Lames et boulons de rechange[2]
9 Manuel d'utilisation
10 Chiffon non pelucheux
11 Guide de démarrage rapide

1. Le MOVA 600 et le kit MOVA 600 sont équipés d'une alimentation de 1,5 A. Le MOVA 1000 est équipé d'une alimentation de 3 A.
2. Le MOVA 600 et le MOVA 1000 sont chacun fournis avec 9 lames et boulons de rechange. Le kit MOVA 600 comprend 81 lames et boulons de rechange.

2.2 Présentation de produit





3. Les types de roues motrices varient selon le modèle du robot. Le MOVA 600 et le kit MOVA 600 sont équipés de roues motrices standard. Le MOVA 1000 est équipé de roues motrices tout-terrain.

2.3 Capteur

Nom	Description
Lidar	Obtient des informations relatives à l'environnement et facilite le positionnement du robot, l'évitement des obstacles et la détection de l'eau et de la saleté. Plage de détection : 30 m à 10 % de réflectivité Champ de vision : 360° (horizontal) × 59° (vertical)

3 Installation

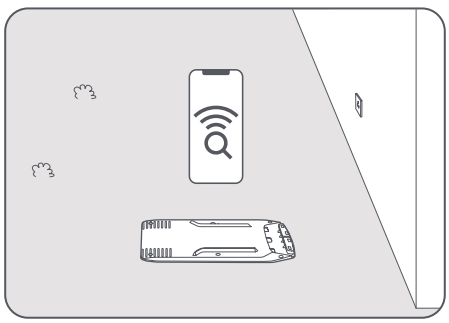
3.1 Sélectionner un emplacement approprié

• Placer la station de chargement sur une surface plane en bordure de pelouse et à proximité d'une prise d'alimentation. Il est recommandé de placer la station de chargement dans une zone avec une bonne force du signal Wi-Fi.

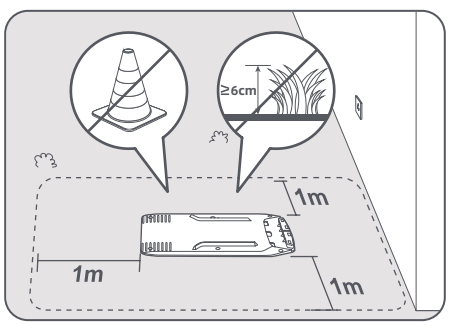
Remarque : Utilisez votre téléphone portable pour aider à contrôler la force du signal Wi-Fi de l'emplacement. Une bonne force du signal Wi-Fi améliore la stabilité de la connexion entre le robot et l'application.

Important : Assurez-vous que le sol est suffisamment souple pour permettre la pose des vis.

Important : Si la station de chargement est sur une pente, assurez-vous que l'inclinaison n'est pas trop raide pour éviter que le robot ne glisse en arrière et ne parvienne pas à s'arrimer.

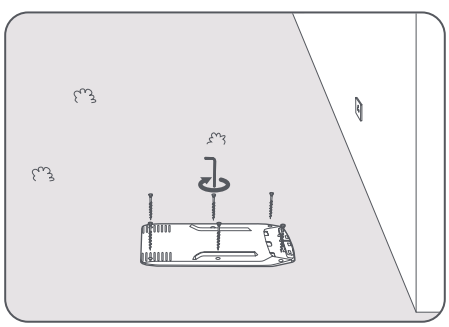


• Garder au moins **1 m** d'espace libre sans obstacle à gauche, à droite et devant la station de chargement. Assurez-vous que l'herbe autour de l'emplacement est inférieure à **6 cm**. Si l'herbe est plus haute, veuillez d'abord la tondre avec une tondeuse. Si l'herbe est haute, le robot pourrait avoir des difficultés à retourner à la station de chargement.

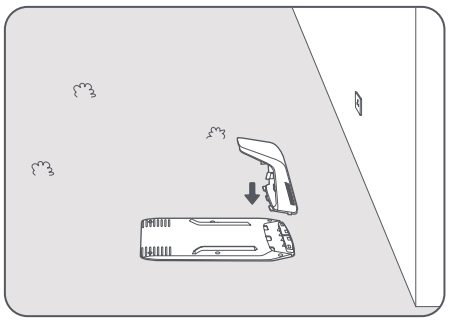


3.2 Installer la station de chargement

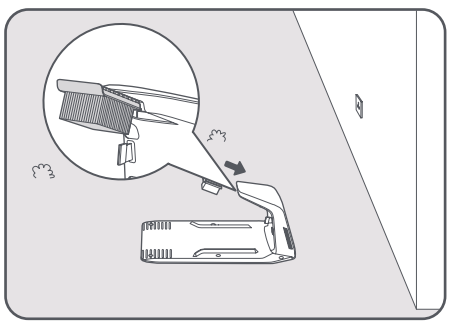
❶ Fixer la plaque de base au sol avec les vis fournies en utilisant la clé hexagonale.



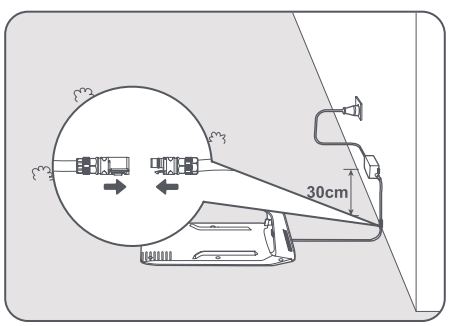
❷ Insérer la tour de chargement sur la plaque de base jusqu'à ce que vous entendiez le clic.



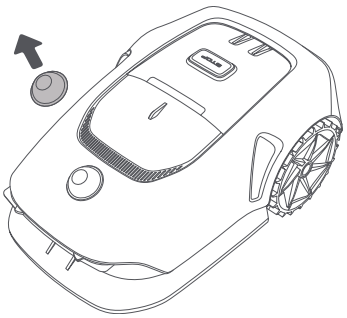
❸ Insérez la brosse de nettoyage dans la tour de charge en alignant la languette avec la fente.



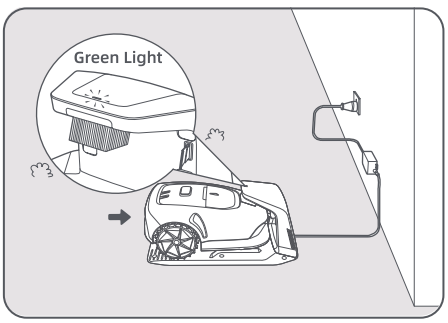
❹ Raccorder l'alimentation à la rallonge et la brancher sur la prise d'alimentation. Garder l'alimentation à au moins **30 cm** au-dessus du sol.
Remarque : Le voyant LED sur la station de charge sera **bleu fixe** lorsque la station est sous tension.



❺ Retirer le couvercle de protection du lidar.



❻ Mettez le robot dans la station de chargement pour le charger. Assurez-vous que les contacts de chargement sur le robot et la station de chargement sont correctement raccordés.
Remarque : Le voyant lumineux **clignote en vert** lorsque le robot se charge correctement dans la station de chargement.
Remarque : Si vous souhaitez ajouter un garage pour une protection supplémentaire, veuillez utiliser le garage MOVA correspondant, disponible dans les magasins locaux ou en ligne. L'utilisation d'un garage non conçu par MOVA peut causer des problèmes lors de la recharge.

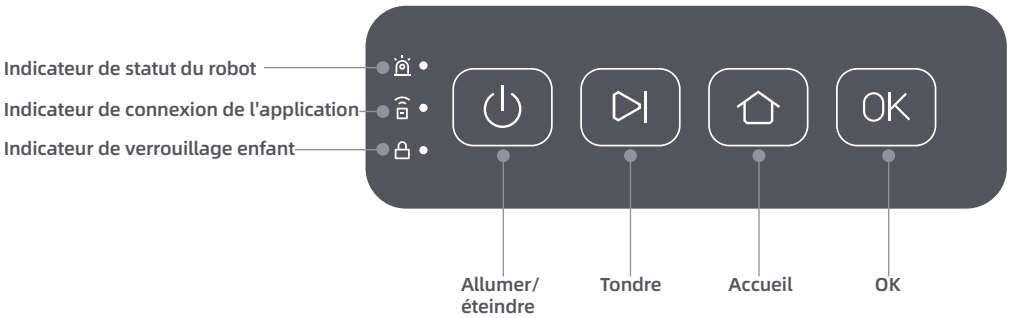


Voyant LED sur la station de chargement

Couleur de la lumière du voyant LED	Signification
Rouge clignotant/fixe	1. La station de chargement a un problème (par exemple, un problème d'intensité ou de tension de chargement).
	2. Le robot est ancré dans la station de chargement, mais le chargement est anormal (par exemple, les contacts de chargement sont en court-circuit).
Bleu fixe	La station de chargement est sous alimentation. Le robot n'est pas dans la station de chargement.
Clignotant vert	Le robot est en cours de chargement dans la station de chargement.
Vert fixe	Le robot est dans la station de chargement et complètement chargé.

4 Préparation à la première utilisation

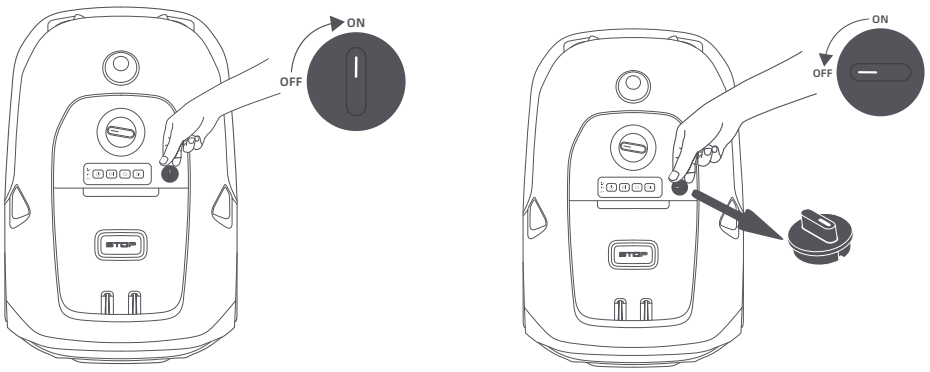
4.1 Familiarisez-vous avec le panneau de contrôle



Contrôles

Bouton	Fonction
Allumer/ éteindre	Pour allumer le robot, installez la clé de sécurité et tournez-la en position **ON**. Appuyez sur et maintenez enfoncé pendant 2 secondes pour allumer le robot.
	Pour éteindre le robot, assurez-vous qu'il est en dehors de la station de chargement. Ensuite, appuyez sur et maintenez enfoncé pendant 2 secondes. Tourner la clé de sécurité en position **OFF** éteindra également le robot.
Tondre	Pour démarrer la tonte de toute la zone ou reprendre les tâches en pause, appuyez sur , puis appuyez sur le bouton **OK** dans les 5 secondes.
Accueil	Pour envoyer le robot à la station de charge, appuyez sur , puis appuyez sur le bouton **OK** dans les 5 secondes.
OK	Pour désactiver le verrou de sécurité et activer le contrôle par application, appuyez deux fois sur le bouton **OK**.
	Pour activer le mode de couplage Bluetooth, appuyez et maintenez le bouton **OK** pendant 3 secondes.
	Pour confirmer une action sur le panneau de contrôle, appuyez une fois sur le bouton **OK**.
Tondre + OK	Pour réinitialiser le robot aux paramètres d'usine, appuyez sur et le bouton **OK**, et maintenez-les simultanément enfoncés pendant 3 secondes. Cela ne réinitialisera pas le temps de décompte des consommables.
Arrêt	Appuyez sur le bouton **Arrêt** pour arrêter le robot et activer le verrou de sécurité. Le contrôle par application sera désactivé. Appuyez deux fois sur le bouton **OK** pour désactiver le verrou de sécurité.

Clé de sécurité



• Tournez la clé de sécurité en position **ON** avant d'allumer le robot.
• Tournez la clé de sécurité en position **OFF** ; le robot s'éteindra automatiquement.
• Vous pouvez retirer la clé de sécurité lorsqu'elle est en position **OFF**. Le robot ne peut pas être allumé sans la clé.
Remarque : Si vous perdez la clé de sécurité, veuillez contacter l'équipe après-vente pour en obtenir une nouvelle.

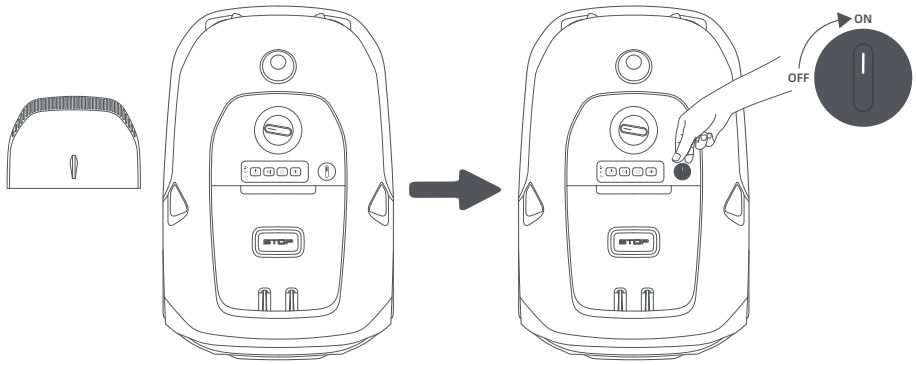
Voyants lumineux sur le panneau de contrôle

Indicateur	Couleur	Signification
Statut du robot	Clignotant vert	Le robot se recharge dans la station de chargement.
	Vert fixe	La batterie est entièrement chargée.
	Rouge fixe	Une erreur s'est produite.
	Clignotant bleu	Le robot exécute une tâche ou est en pause.
		Le robot s'allume.
	Bleu fixe	Le robot est en veille.
Connexion à l'application	Bleu fixe	Le robot est connecté à l'application.
Verrouillage enfant	Bleu fixe	Le panneau de contrôle est verrouillé via l'application. (Vous pouvez activer la fonction "Verrouillage enfant" dans les paramètres de l'application.)

4.2 Paramètres initiaux

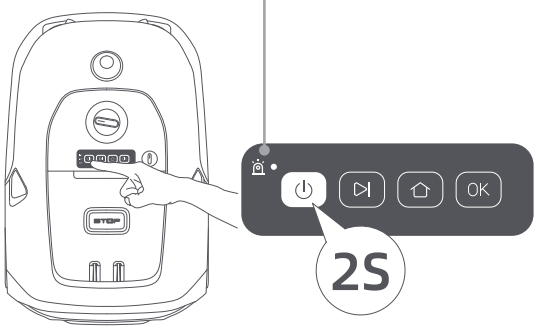
Avant d'allumer le robot pour la première fois, certains paramètres de base doivent être configurés pour que le robot puisse commencer à travailler.

❶ Ouvrez le couvercle supérieur, puis tournez la clé de sécurité en position **ON**.



❷ Appuyez sur le bouton ⏻ du panneau de contrôle et maintenez-le enfoncé pendant 2 secondes pour allumer le robot.

Remarque : lorsque le robot est allumé, l'indicateur de statut • sur le panneau de contrôle affiche une lumière **bleue fixe**.



Remarque : Le robot s'allumera automatiquement lorsqu'il s'amarrera à la station de charge.
Important : Pour allumer le robot, assurez-vous que la clé de sécurité est installée et réglée sur la position **ON**. Sinon, le robot ne peut pas être allumé.

❸ **Raccorder le robot à Internet**

Scanner le QR code pour télécharger l'application MOVAhome sur votre téléphone portable. Après l'installation, créez un compte et connectez-vous.

Vous pouvez également télécharger l'application MOVAhome de l'App Store ou Google Play.

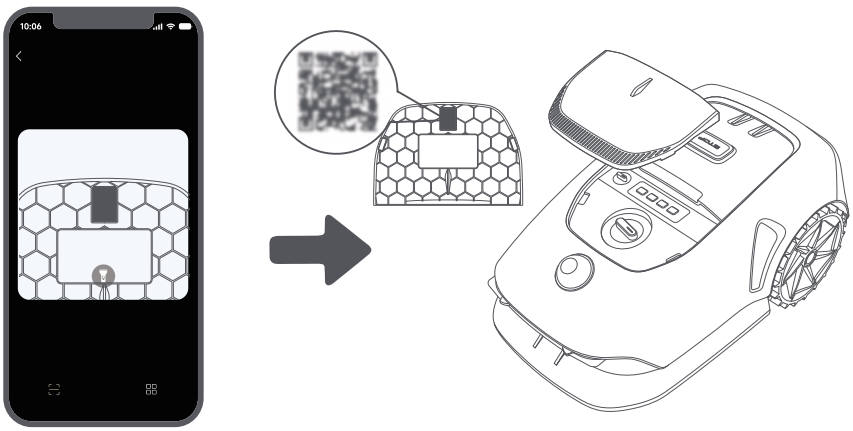
Download on the App Store

Get it on Google Play

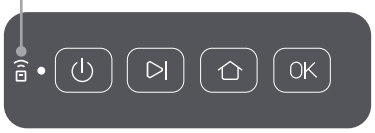
Avant la configuration du réseau :

• Assurez-vous que le robot et votre téléphone portable sont sur le même réseau Wi-Fi.
• Assurez-vous que votre téléphone portable est à une distance maximale de **10 m** du robot.
• Activez la fonction Bluetooth sur votre téléphone portable.

1. Ouvrez l'application MOVAhome.
2. Vous pouvez vous connecter via l'une des méthodes suivantes :
a. Scanner le code QR : Allez dans **Appareil** et appuyez sur **Scannez le code QR pour vous connecter**. Scannez le code QR situé à l'intérieur du couvercle supérieur du robot pour vous connecter.



b. Ajouter manuellement : Allez dans **Appareil** et appuyez sur **Ajouter**. Sélectionnez ensuite votre modèle de robot pour vous connecter.
c. Découverte automatique : Le robot recherchera les appareils à proximité. Appuyez sur votre robot dans la liste des appareils détectés pour vous connecter.
3. Veuillez suivre les instructions dans l'application pour terminer la connexion au réseau Wi-Fi.
Important : Utiliser un réseau à bande unique avec une fréquence de 2,4 GHz ou un réseau à double bande avec une fréquence de 2,4/5 GHz.
Important : Assurez-vous que votre réseau Wi-Fi n'a pas de pare-feu et n'est pas crypté. Sinon, la configuration du réseau peut échouer.
Remarque : Vous pouvez aussi acheter le module de liaison pour contrôler le robot à distance sans connexion Wi-Fi.
4. Appuyez et maintenez le bouton **OK** sur le panneau de contrôle pendant 3 secondes. Le robot passera en mode de couplage Bluetooth.
5. Veuillez suivre les instructions dans l'application pour terminer le couplage.
Remarque : L'indicateur de connexion de l'application • sur le panneau de contrôle affichera une lumière **bleue fixe** lorsque le robot sera connecté avec succès à l'application.



Comment dissocier le robot ?

Le robot est automatiquement associé au compte MOVAhome une fois l'association terminée. Chaque dispositif ne peut être associé qu'à un seul compte. Il ne peut pas être associé à un autre compte en même temps.

Pour associer le robot à un nouveau compte, vous devez d'abord le dissocier. Pour le dissocier :

1. Ouvrez l'application MOVAhome. Allez à **Appareil**.
2. Trouvez le nom de votre robot sous son image. Si vous avez plusieurs robots liés à votre compte MOVAhome, balayez vers la gauche ou la droite pour accéder à la page du robot que vous souhaitez modifier.
3. Appuyez sur à côté du nom du robot.
4. Sélectionnez **Supprimer**.

Comment exécuter la déconnexion de votre compte MOVAhome ou le supprimer ?

1. Ouvrez l'application MOVAhome. Allez à **Moi > Compte**.
2. Sélectionnez **Se déconnecter** ou **Supprimer le compte**.

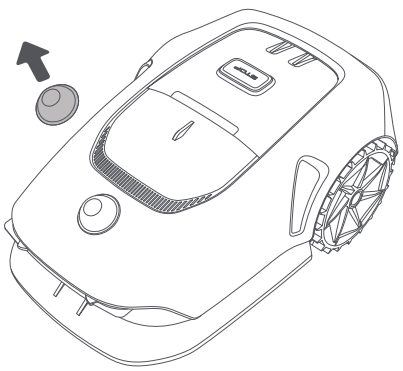
Comment partager votre robot ?

1. Ouvrez l'application MOVAhome et allez à **Appareil**.
2. Trouvez le nom de votre robot sous son image. Si vous avez plusieurs robots liés à votre compte MOVAhome, balayez vers la gauche ou la droite pour accéder à la page du robot que vous souhaitez partager.
3. Appuyez sur à côté du nom du robot.
4. Sélectionnez **Partage d'appareil**.

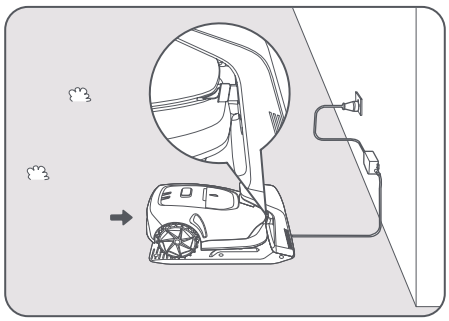
5 Mappage de votre jardin

Avant le mappage, contrôler ce qui suit :

- Le niveau de batterie du robot dépasse les **50 %**.
- Le couvercle de protection du lidar est retiré.

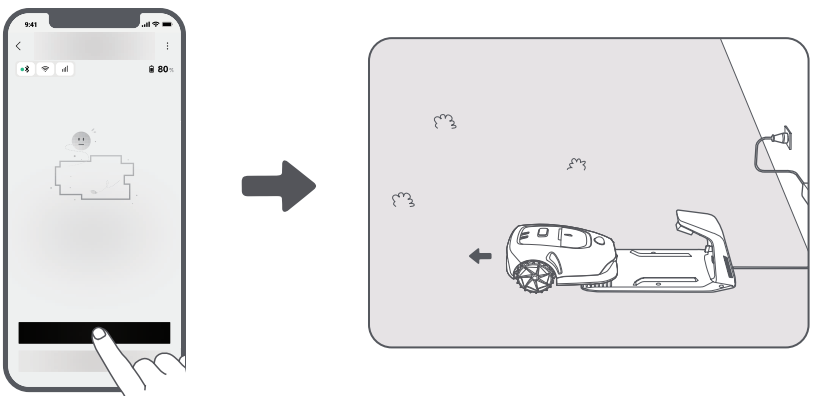


• Le robot se connecte correctement à la station de chargement.

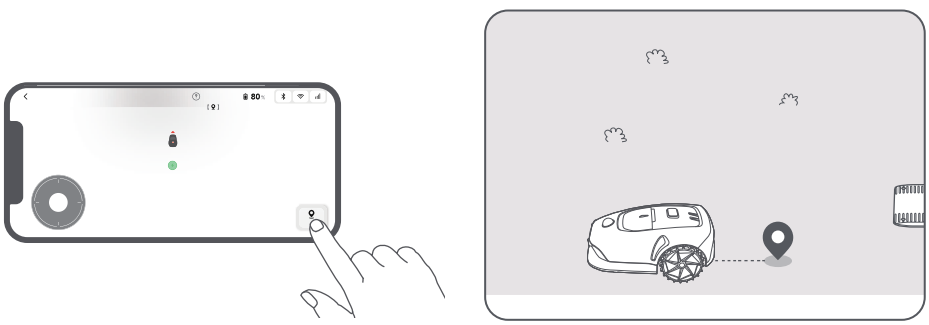


5.1 Créer la limite

❶ Appuyez sur **Commencer à créer** via l'application et le robot contrôlera le statut et le calibrage. Il quittera automatiquement la station de chargement pour exécuter le calibrage. Soyez prudent.



❷ Télécommandez le robot vers la bordure de la pelouse et taper sur **Définir le point de départ** pour confirmer le point de démarrage de la limite.

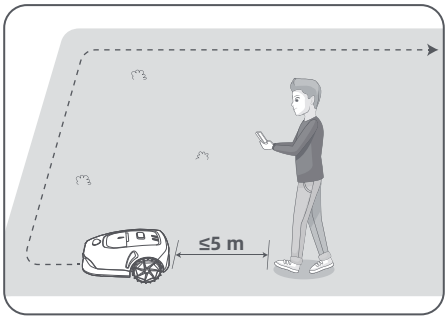


❸ Télécommandez le robot pour se déplacer le long de la bordure de la pelouse pour créer la zone de travail. Lorsque le robot est télécommandé pour créer la limite, n'oubliez pas de :

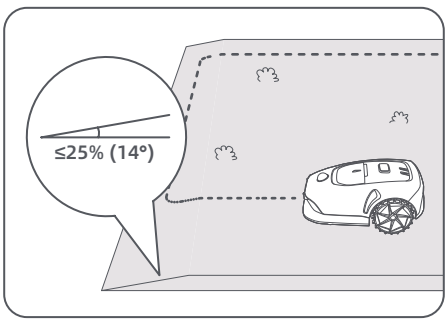
Important : Ne déplacez pas manuellement le robot pendant la création de la limite, sans quoi le mappage pourrait échouer.

Important : Lorsque la cartographie commence via la télécommande, ne connectez pas le robot à distance à la station de chargement tant que la cartographie n'est pas terminée. Si ce n'est pas le cas, le LiDAR pourrait être bloqué, ce qui pourrait empêcher le mappage.

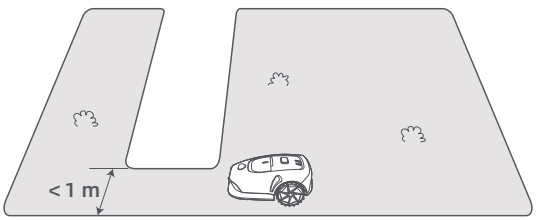
• Marchez dans les **5 m** à l'arrière du robot lorsque la télécommande est utilisée ;



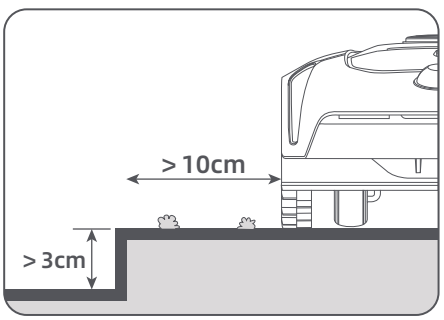
• Le robot peut naviguer sur des pentes avec une inclinaison allant jusqu'à **45 % (24°)**. Cependant, pour de meilleurs résultats de tonte, il est recommandé de maintenir les pentes des zones de travail en dessous de **25 % (14°)**.



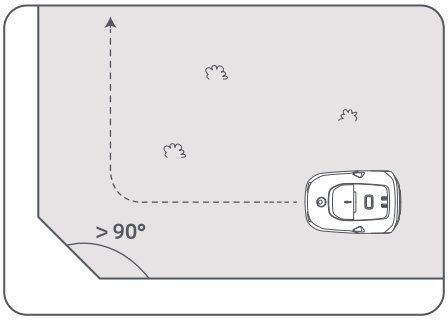
• Pour les zones de moins de **1 m** de large, veuillez les définir comme des chemins pour permettre au robot de passer (voir section 5.4 : ***Définir la trajectoire***).



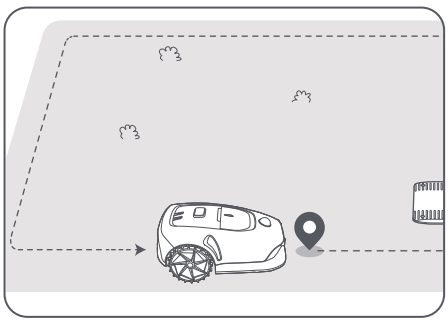
• Si votre pelouse est plus de **3 cm** plus haute que le sol adjacent, gardez le robot à au moins **10 cm** du bord. Si votre pelouse est au niveau du sol adjacent, le robot peut chevaucher le périmètre pour des résultats de tonte optimaux le long des bords.

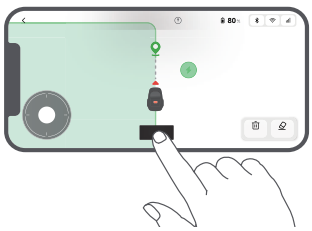


• Assurez-vous que les angles présentent une courbure de plus de **90°** . Des angles inférieurs à 90° peuvent rendre difficile pour le robot d'obtenir une coupe nette.



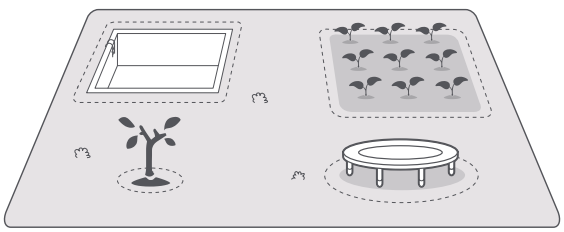
❹ Lorsque le robot retourne à la place à **1 m** à proximité du point de démarrage, vous pouvez taper sur **Fermer la délimitation** et la limite sera automatiquement complétée.





5.2 Définir la zone interdite

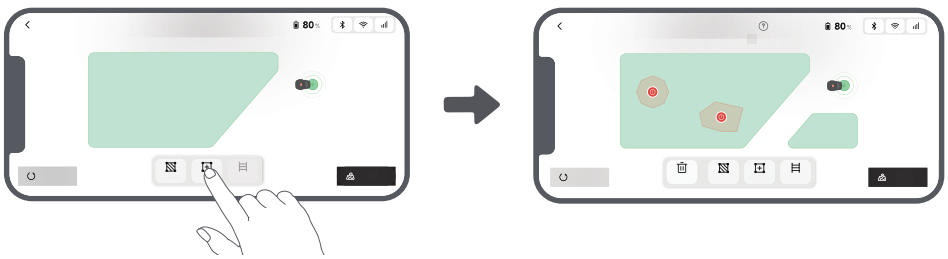
Bien que le robot puisse automatiquement éviter les obstacles, il est toujours nécessaire de configurer les zones à risque de chute, telles que les piscines et les bacs à sable, comme des zones interdites. Pour les objets que vous voulez protéger (comme les parterres de fleurs, les trampolines, un terrain cultivé ou une racine d'arbre dénudée), veuillez les inclure dans la zone interdite. Vous pouvez appuyer sur **Zone interdite** dans l'application pour continuer à créer des zones interdites. Alternativement, vous pouvez aller dans **> Édition de la carte** pour créer ou supprimer des zones interdites une fois la carte terminée.



5.3 Créer plus de zones et élargir les zones existantes

• Pour créer plus de zones

Si la pelouse est séparée par des routes ou vous avez plusieurs pelouses isolées, vous pouvez taper sur **Zone de travail** dans l'application pour continuer à créer la zone de travail avec la télécommande. Vous pouvez également ajouter, supprimer ou modifier les zones dans **> Édition de la carte** lorsque la carte est finie.



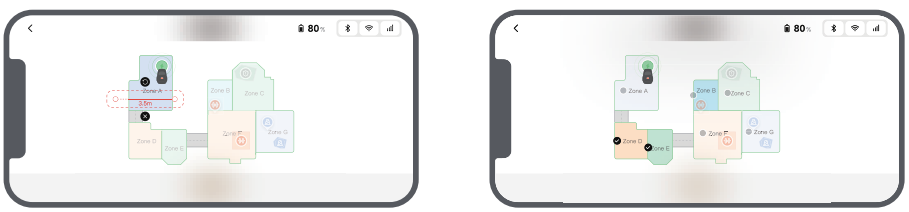
• Pour étendre les zones existantes

Pour étendre une zone existante, appuyez sur **Zone de travail** dans l'application pour créer la zone que vous souhaitez inclure. Si les deux zones se chevauchent, elles seront automatiquement fusionnées. Alternativement, vous pouvez aller à **> Édition de la carte > Zone de travail** après la cartographie pour étendre une zone existante.



• Pour séparer et combiner des zones

Pour diviser une zone en plus petites ou pour fusionner des zones divisées à l'aide de l'application en une plus grande, allez à **> Édition de la carte > Paramètres de la zone** et appuyez sur **Séparer** ou **Combiner** dans l'application.

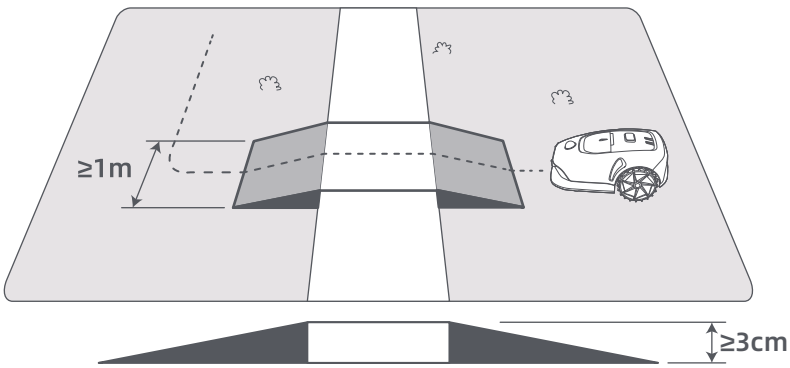


5.4 Définir la trajectoire

Pour les zones isolées, veuillez créer une trajectoire pour les raccorder entre elles. Les zones isolées sans une trajectoire seront inaccessibles au robot.

Remarque : par défaut, le robot ne fait que se déplacer le long du chemin sans tondre l'herbe.

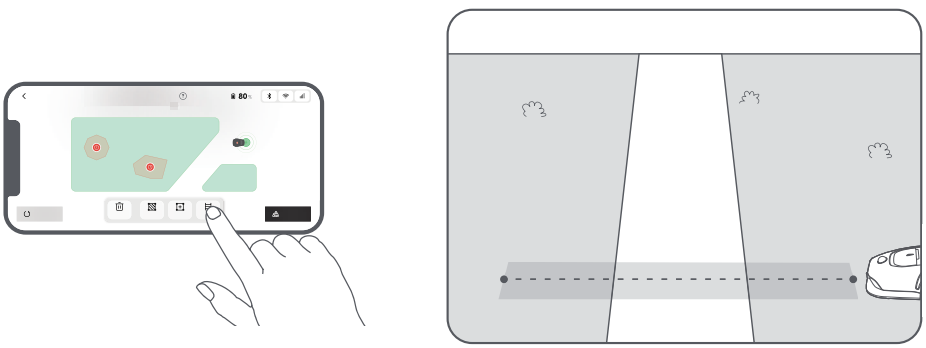
Important : Si votre pelouse est divisée par des passages de plus de **3 cm**, placez un objet avec une pente d'une hauteur égale à celle du passage (une rampe par exemple).



• Raccorder entre elles deux zones de travail isolées

Pour les zones isolées, veuillez créer des trajectoires pour les raccorder, sinon le robot ne pourra pas y accéder. Appuyez sur **Trajectoire** pour créer une trajectoire.

Important : Assurez-vous que le début et la fin de la trajectoire sont compris dans la zone de travail.

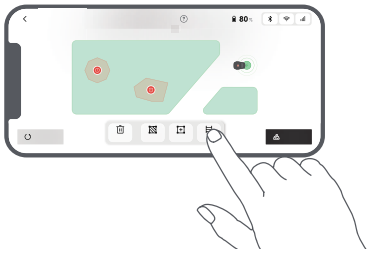


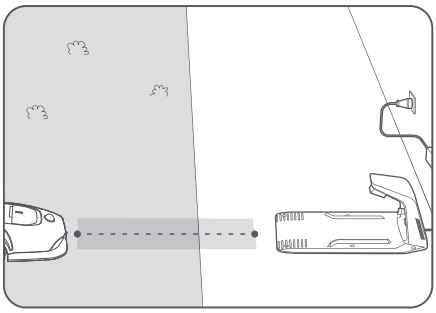
• Connecter la zone de travail et la station de chargement

Si votre station de chargement n'est pas dans la zone de travail, une trajectoire doit être créée pour la raccorder à la zone de travail. Appuyez sur **Trajectoire** et télécommandez le robot pour créer une trajectoire qui permet de retourner à la station de chargement.

Important : Assurez-vous qu'une extrémité est à l'intérieur de la zone de travail et que l'autre extrémité est juste en face de la station de chargement. Il est conseillé d'aligner le chemin avec la station de chargement.

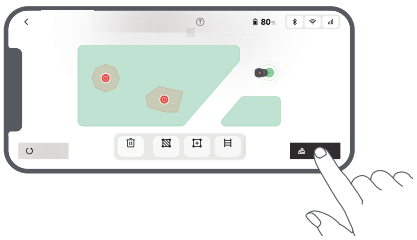
Important : Lorsque vous créez des routes pour relier l'espace de travail à la station de chargement, n'ancrez pas le robot à distance dans la station de chargement. Si ce n'est pas le cas, le LiDAR pourrait être bloqué, ce qui pourrait empêcher le mappage.





5.5 Finir la carte

Taper sur **Terminer la carte** lorsque les zones de travail, les trajectoires et les zones interdites sont terminées.

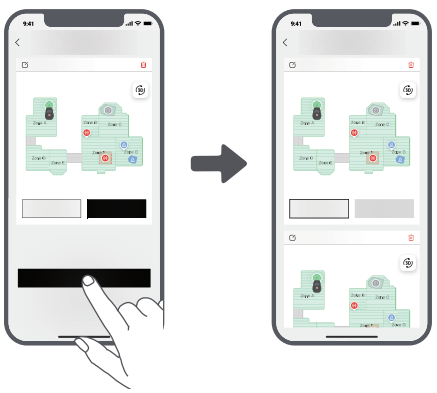


5.6 Ajouter une deuxième carte

S'il n'y a pas de chemin entre votre jardin avant et arrière, vous pouvez créer une deuxième carte. Après avoir terminé la première carte, appuyez sur **Ajouter une carte** pour continuer à créer la deuxième. Alternativement, vous pouvez naviguer vers > **Édition de la carte** et appuyer sur **Ajouter une carte** après avoir terminé la cartographie. Une fois que vous avez terminé la deuxième carte, vous pouvez basculer entre les cartes via > **Édition de la carte**.

Remarque : Après avoir changé de carte, les horaires et les paramètres de tonte de la carte actuelle seront appliqués.

Remarque : Vous pouvez acheter une station de chargement supplémentaire à installer sur la deuxième carte pour plus de commodité. Avec une station de chargement séparée installée sur la deuxième carte, vous n'avez qu'à déplacer le robot manuellement entre les deux cartes.



6 Opération

6.1 Commencer à tondre pour la première fois

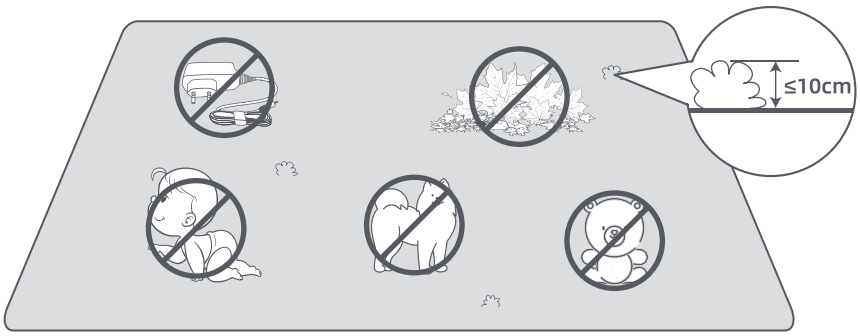
Conseils avant la tonte :

• Utiliser une tondeuse à pousser pour tondre l'herbe à une hauteur non supérieure à **10 cm**.

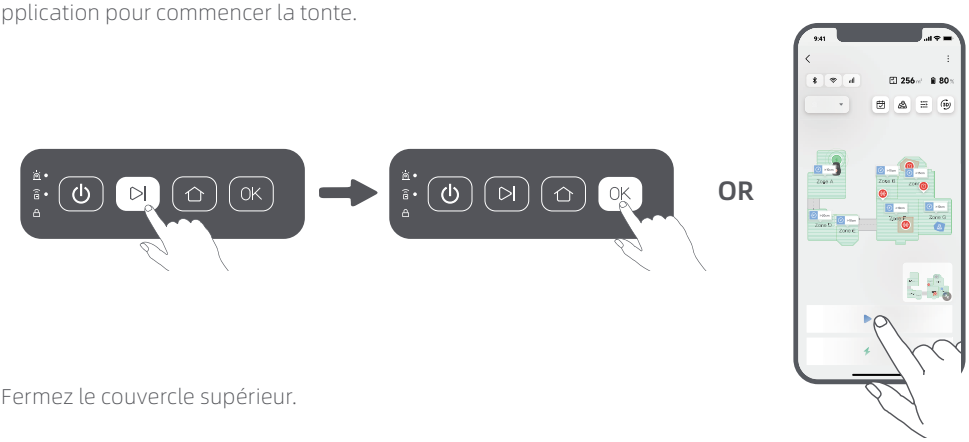
• Éliminer les obstacles en incluant les débris, les piles de feuilles, les jouets, les câbles et les pierres et en les retirant de la pelouse. Assurez-vous qu'aucun enfant ou animal domestique ne soit sur la pelouse quand le robot est en train de tondre.

• Remplir les trous dans la pelouse.

• Définir les préférences de tonte dans l'application à l'avance (par exemple, efficacité, hauteur et direction de tonte).



1. Ouvrez le couvercle supérieur pour accéder au panneau de contrôle.
2. Appuyez sur le bouton ▷|, puis appuyez sur le bouton **OK** dans les 5 secondes. Le robot quittera la station de chargement et commencera à tondre toute la zone. Vous pouvez également appuyer sur **Démarrer** dans l'application pour commencer la tonte.

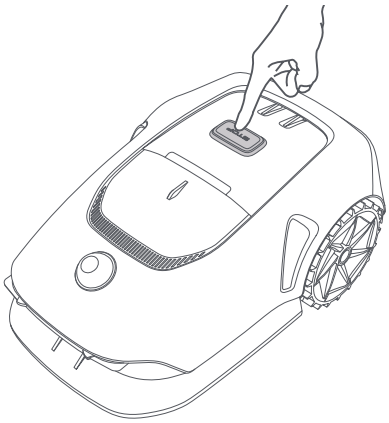


3. Fermez le couvercle supérieur.

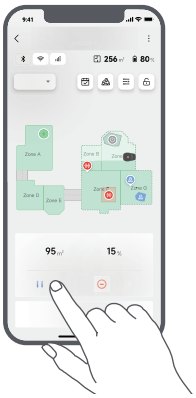
6.2 Pause

Pour mettre en pause la tâche actuelle de tonte, vous pouvez enfoncer la touche **Arrêt** sur le robot ou **Pause** dans l'application.

Remarque : Le robot ne peut pas être démarré directement via l'application après avoir appuyé sur le bouton d'**arrêt**. Pour reprendre le contrôle via l'application, appuyez d'abord deux fois sur le bouton **OK** sur le panneau de contrôle pour désactiver le verrou de sécurité.

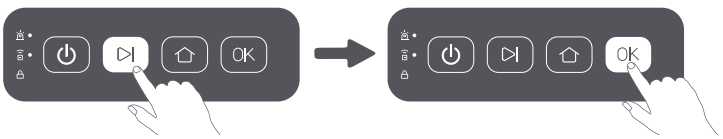


OR

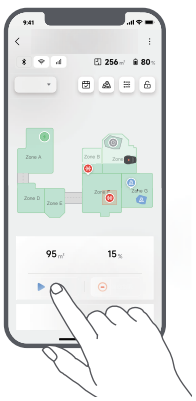


6.3 Reprendre

Pour reprendre la tâche lorsque le robot est en pause, appuyez sur le bouton ▷|, puis appuyez sur le bouton **OK** dans les 5 secondes. Le robot reprendra la tâche précédente de tonte. Vous pouvez aussi taper sur **Continuer** dans l'application pour reprendre la tâche de tonte.

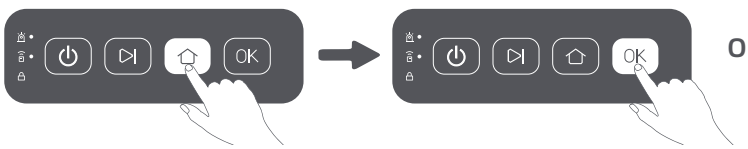


OR



6.4 Retourner à la station de chargement

Pour arrêter la tâche de tonte et renvoyer le robot à la station de chargement, appuyez sur le bouton ⌂, puis appuyez sur le bouton **OK** dans les 5 secondes sur le panneau de contrôle. Le robot retournera automatiquement à la station de chargement pour se recharger. Vous pouvez également appuyer sur **Commencer le retour à la station** dans l'application pour renvoyer le robot à la station de chargement.



OR



7 Application MOVAhome

Où vous pouvez explorer davantage

L'application MOVAhome est plus qu'une télécommande. Vous pouvez faire beaucoup de choses avec l'application : compléter à distance les divers Paramètres, essayer différents modes de tonte, modifier librement la carte et régler les programmes de tonte.

7.1 Modes de tonte

Le robot offre diverses méthodes de tonte. Vous pouvez passer d'un mode à l'autre via l'application, notamment la tonte de toute la zone, la tonte par zone, la tonte des bordures, la tonte localisée et le mode manuel.



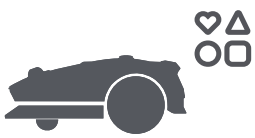
7.2 Hauteur de coupe

Pour ajuster la hauteur de coupe, tournez le bouton sur le robot pour la régler entre **20 mm** et **60 mm**.



7.3 Formes de tonte

Personnalisez votre pelouse en ajoutant des formes via > **Édition de la carte** > **Formes** dans l'application. Les formes définies seront exclues de la tonte dans tous les modes de tonte. Vous pouvez modifier leur position, taille ou les supprimer dans **Formes**.



7.4 Programme

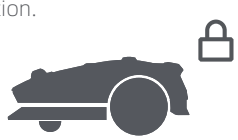
Après avoir terminé la première carte, le robot crée automatiquement deux programmes hebdomadaires de tonte selon la taille de la pelouse : « **Programme Pr & Été** » (printemps/été) et « **Programme Aut & Hiv** » (automne/hiver). Vous pouvez taper sur dans l'application pour aller sur les Paramètres de détails du programme. Avec la fonction de programme, vous pouvez laisser tout le travail quotidien de tonte au robot. Il ne vous reste qu'à entretenir régulièrement le robot.

Remarque : Si vous avez peur que le robot ne vous dérange ou ne dérange les voisins lorsqu'il travaille de façon autonome pendant certaines heures de la journée, vous pouvez aller sur **Paramètres > Ne pas déranger** et régler les heures en mode **Ne pas déranger** dans l'application.



7.5 Verrouillage enfant

Si vous craignez que des enfants puissent utiliser le robot, allez dans **Paramètres** et activez la fonction **Verrouillage enfant** dans l'application. Avec cette fonction activée, le panneau de contrôle sera verrouillé. Vous pouvez le déverrouiller via l'application.



7.6 Protection contre la pluie

Si vous avez peur que des conditions météorologiques graves ne puissent affecter le travail de tonte, vous pouvez activer la fonction de **Protection contre la pluie** dans les **Paramètres** dans l'application. Lorsque cette fonction est activée, le robot interrompt automatiquement la tonte et retourne à la station de chargement lorsqu'il pleut. Vous pouvez régler l'heure de protection contre la pluie dans l'application.
Remarque : Tondre de l'herbe mouillée peut endommager votre pelouse. Il est conseillé de prolonger la durée de protection pour permettre à l'herbe de sécher avant de tondre à nouveau. Le temps de protection par défaut est de 3 heures, et vous pouvez l'augmenter dans l'application.



7.7 Protection contre le gel

Lorsque la température est inférieure à **6 ° C**, les opérations de tonte provoqueront des dommages permanents à la pelouse. La batterie ne pourra pas se charger en raison du dispositif d'auto-protection. Vous pouvez activer la fonction de **Protection contre le gel** dans **Paramètres** dans l'application. La fonction permet au robot de mettre automatiquement la tonte en pause et de retourner à la station de chargement lorsque la température ambiante est inférieure à **6 ° C**. Il reprendra automatiquement le travail quand la température sera supérieure à **11 ° C**.



7.8 Caractéristiques de sécurité

Le robot prend en charge plusieurs fonctions anti-vol pour garantir un fonctionnement sécurisé et protéger contre toute utilisation non autorisée.

7.8.1 Alarme de levage

Avec cette fonction activée, une alarme retentit immédiatement lorsque le robot est soulevé, et le contrôle via l'application est désactivé. Pour reprendre le contrôle via l'application, appuyez deux fois sur le bouton **OK** sur le panneau de contrôle pour désactiver d'abord le verrou de sécurité.



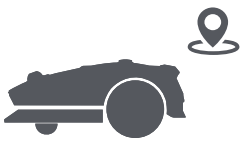
7.8.2 Alarme hors carte

En activant cette fonction, le robot sera verrouillé et l'alarme sera immédiatement déclenchée s'il sort de la carte. **(Cette fonction requiert l'installation du module de liaison.)**



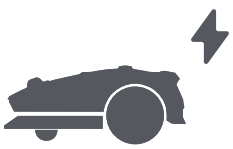
7.8.3 Localisation en temps réel

Avec module de liaison, vous pouvez afficher l'emplacement actuel du robot sur Google Maps.



7.9 Période de recharge personnalisée

Pour personnaliser la période de charge du robot à des heures spécifiques, vous pouvez activer la fonction **Période de recharge personnalisée** via **Paramètres > Chargement** dans l'application. Lorsqu'elle est activée, le robot se chargera à 20 % lorsque le niveau de batterie est faible, à condition qu'il n'y ait pas de tâches de tonte. Une charge complète ne sera effectuée que pendant la période de charge désignée. Vous pouvez également personnaliser le **Niveau de batterie pour la recharge automatique** et le **Niveau de batterie pour la reprise des tâches** afin de définir les niveaux de batterie auxquels le robot retournera automatiquement à la station de chargement ou reprendra les tâches de tonte inachevées.



Remarque : L'équipe de développement MOVA exécutera continuellement des mises à jour **OTA (Over-the-Air)** et un entretien sur le micrologiciel et l'application. Veuillez contrôler les notifications de mise à jour ou activez la fonction de **mise à jour automatique** pour garder le micrologiciel et l'application à jour et jouir ainsi de plus de fonctionnalités.

8 Entretien

Pour de meilleures performances et une plus longue durée de vie du robot, nettoyez-le régulièrement et remplacez les pièces usées selon la fréquence ci-dessous :

Pièce	Fréquence de remplacement
Lames	Toutes les 6 à 8 semaines ou moins
Brosse de nettoyage	Tous les 12 mois ou moins

Remarque : Vous pouvez vérifier le temps restant pour les lames et la brosse de nettoyage en accédant à **Paramètres > Consommables et entretien** dans l'application. Après avoir remplacé les consommables comme indiqué, allez sur la page de détails du consommable et appuyez sur **Je l'ai remplacé** pour réinitialiser le minuteur.

Remarque : Si vous avez désigné des zones dans votre jardin pour le nettoyage et l'entretien de routine du robot, vous pouvez définir des Points de Maintenance sur la carte en accédant à **Paramètres > Aller au Point de Maintenance > Modifier le Point**. Une fois les points de maintenance définis, vous pouvez simplement appuyer sur **Aller** pour diriger le robot vers les emplacements désignés pour un entretien facile.

8.1 Nettoyage

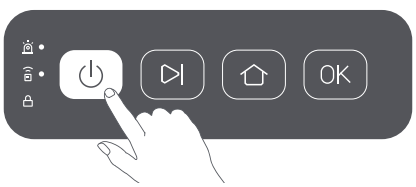
Nettoyez régulièrement votre robot pour éviter que les résidus d'herbe et la saleté ne s'accumulent et n'obstruent le disque de lame et les roues motrices, ce qui pourrait affecter ses performances de tonte, d'amarrage et de mouvement. Nous recommandons l'utilisation d'un kit de nettoyage, disponible dans les magasins locaux ou en ligne.

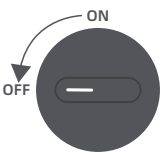
⚠ **Avertissement :** Avant de nettoyer, veuillez éteindre le robot et tourner la clé de sécurité en position **OFF**. Débranchez la station de chargement.

⚠ **Prudence :** Assurez-vous que le couvercle de protection du LiDAR est sur le lidar avant de retourner le robot pour éviter d'endommager le LiDAR.

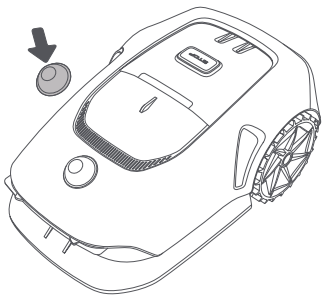
• Le corps, le châssis et le disque de coupe :

1. Éteignez le robot et tournez la clé de sécurité en position **OFF**.

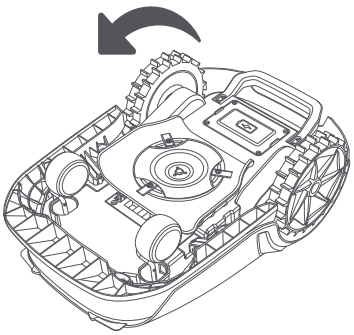




2. Mettez le couvercle de protection du lidar sur le lidar.



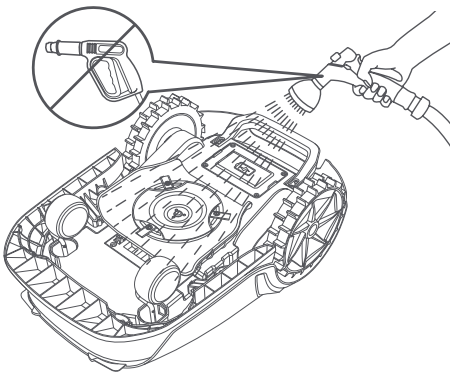
3. Retournez le robot.



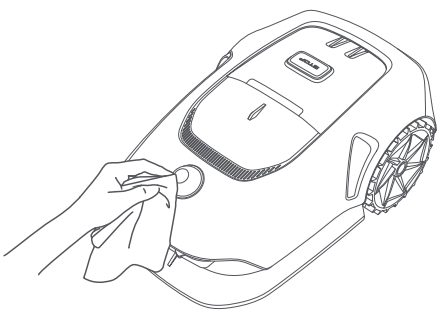
4. Nettoyez le corps, la lame et le châssis du robot avec un tuyau souple.

⚠ **Avertissement :** Ne pas toucher les lames pendant le nettoyage du châssis. Toujours porter des gants pendant le nettoyage.

⚠ **Prudence :** Ne pas utiliser de nettoyage à pression. Ne pas utiliser de solution détergente pendant le nettoyage.

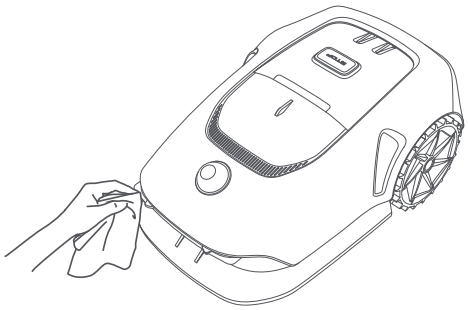


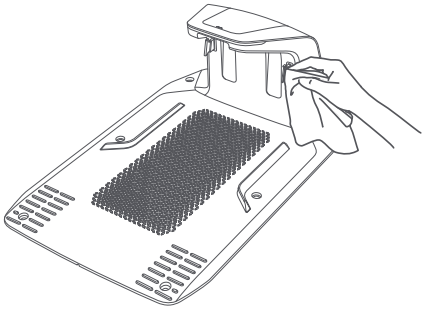
5. Nettoyez soigneusement le capteur LiDAR avec un chiffon non pelucheux.



• Contacts de chargement :

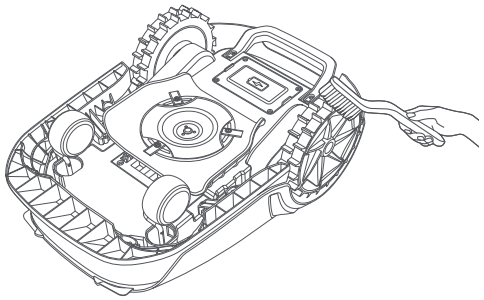
Utilisez un chiffon propre pour nettoyer les contacts de chargement sur le robot et la station de chargement. Séchez les contacts de chargement après le nettoyage.





• Roues motrices :

Utilisez une brosse pour enlever la boue des roues afin d'assurer une bonne adhérence.



8.2 Remplacement des composants

• Remplacement des lames

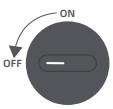
Pour garder les lames effilées, les remplacer régulièrement. Il est recommandé de remplacer les lames toutes les **6 à 8 semaines** ou moins. N'utilisez que les lames originales MOVA.

⚠ **Avertissement :** Veuillez éteindre le robot et tourner la clé de sécurité en position **OFF**. Portez des gants de protection avant de remplacer les lames.

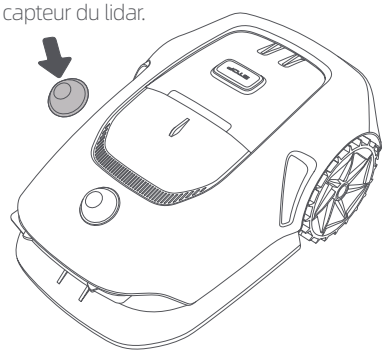
Remarque : Remplacer les trois lames en même temps pour assurer un système de coupe équilibré.

1. Éteignez le robot et tournez la clé de sécurité en position **OFF**.

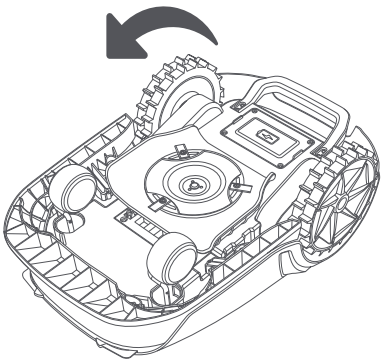




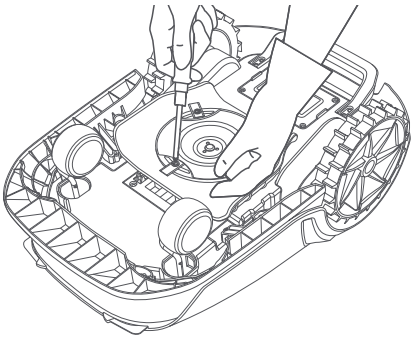
2. Utiliser un chiffon souple pour nettoyer soigneusement le capteur du lidar.



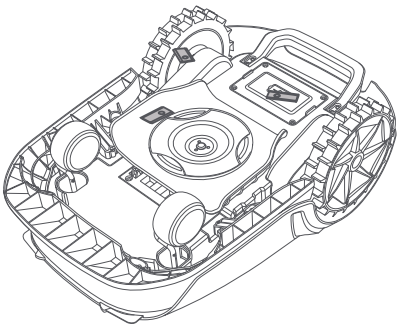
3. Placez le robot sur une surface souple et retournez-le.



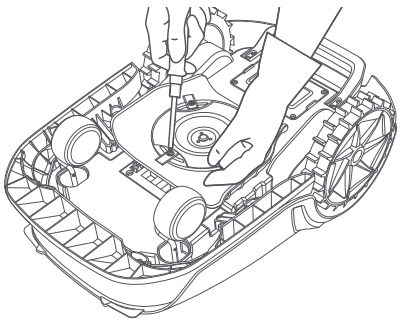
4. Desserrez les boulons avec un tournevis cruciforme.



5. Retirez les trois lames et boulons.



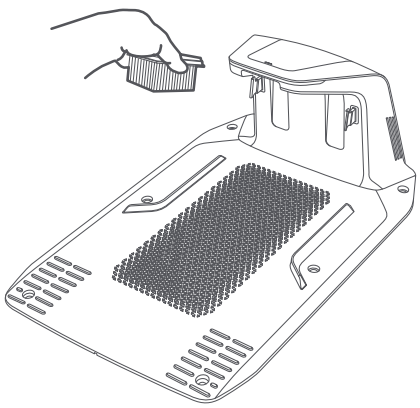
6. Alignez les nouvelles lames avec les trous du disque de lame, puis fixez-les avec les boulons.



7. Assurez-vous que les lames peuvent tourner librement.

• Remplacement de la brosse de nettoyage

Lorsque la brosse de nettoyage du capteur du lidar est usé, ses soies peuvent tomber ou se détériorer et affecter les performances du nettoyage. Remplacer régulièrement la brosse de nettoyage pour un bon résultat de nettoyage. Il est recommandé de remplacer la brosse de nettoyage tous les **12 mois** ou moins.



9 Batterie

Pour un stockage à long terme, rechargez le robot tous les 6 mois pour protéger la batterie. Les dommages à la batterie résultant d'un déchargement excessif ne sont pas couverts par la garantie limitée. Ne pas charger la batterie à une température ambiante **de plus de 45 ° C** ou **de moins de 6 ° C**. La température de stockage de la batterie à long terme doit être comprise **entre -10 et 35 ° C**. Pour minimiser les dommages, la température de stockage recommandée est **entre 0 et 25 ° C**.
Remarque : La durée de vie de la batterie dépend de la fréquence d'utilisation et des heures de fonctionnement. Si la batterie est endommagée ou ne peut pas être chargée, ne jetez pas la batterie obsolète ou défectueuse de manière arbitraire. Observez les réglementations locales en matière de recyclage.

Mode de charge à faible puissance :
Avec le mode de charge à faible puissance activé, les fonctions non associées au chargement seront désactivées (le réseau sera éteint).
• Pour activer le mode de charge à faible puissance, maintenez simultanément enfoncés le bouton ⏯ et le bouton ⌂ , puis appuyez rapidement 5 fois sur le bouton **OK**. Vous entendrez une invite vocale : mode de charge à faible puissance activé.
• Pour désactiver le mode de charge à faible puissance, redémarrez le robot.

10 Stockage d'hiver

• Le robot
1. Chargez complètement la batterie. Éteignez le robot et tournez la clé de sécurité en position **OFF**.
2. Nettoyez le robot avant de le mettre en stockage d'hiver.
3. Placez le couvercle de protection du LiDAR.
4. Stockez le robot dans un endroit sec à une température **supérieure à 0 ° C**.

• Station de chargement
Débrancher la station de chargement et la stocker dans un endroit sec et frais, à l'abri de la lumière directe du soleil.
Remarque : Après le stockage hivernal, veuillez réinstaller la station de chargement et placer le robot dedans pour le charger. Si vous réinstallez la station de chargement à un endroit différent, le robot mettra automatiquement à jour l'emplacement de la station dès qu'il se chargera et quittera la station. En cas d'erreurs de positionnement dues à des changements majeurs dans votre jardin, il est recommandé de remapper la zone.

11 Transport

Pour le transport longue distance, assurez-vous que le robot est éteint et que la clé de sécurité est en position **OFF**. Il est recommandé d'utiliser l'emballage d'origine. Veuillez mettre le couvercle de protection du LiDAR.

⚠ **Avertissement :** Avant le transport, assurez-vous que le robot est éteint et que la clé de sécurité est en position **OFF**.

⚠ **Avertissement :** Soulevez le robot par la poignée arrière, en gardant le disque de lame éloigné de votre corps.

12 Résolution des pannes

Problème	Causes	Causes
Le robot n'est pas connecté à l'application.	1. Le robot n'est pas en couverture Wi-Fi ou Bluetooth. 2. Le robot est éteint ou redémarre.	1. Vérifiez si le robot a terminé le processus de mise sous tension. 2. Vérifiez si le routeur fonctionne correctement. 3. Rapprochez-vous du robot pour établir une connexion Bluetooth.
Robot soulevé.	La roue n'est pas au sol.	1. Remettez le robot sur un sol plat. 2. Appuyez deux fois sur le bouton OK pour déverrouiller le robot. 3. Le robot ne peut pas traverser des objets de plus de 3 cm de haut. Gardez le sol à niveau là où il travaille.
Robot incliné.	Le robot s'incline de plus de 37° .	1. Remettez le robot sur un sol plat. 2. Appuyez deux fois sur le bouton OK pour déverrouiller le robot. 3. Le robot ne peut pas monter des pentes avec une inclinaison supérieure à 45 % (24°).
Robot piégé.	Le robot est piégé et ne peut pas se libérer.	1. Réessayez après avoir éliminé les obstacles à proximité. 2. Déplacez manuellement le robot dans un endroit plat et ouvert à l'intérieur de la carte et essayer de recommencer la tâche. Si vous continuez de rencontrer des problèmes, réessayer après que le robot est dans la station de charge. 3. Vérifiez la présence de trous dans le sol. Comblez les trous avant de tondre pour éviter que le robot ne soit piégé. 4. Vérifiez que l'herbe environnante n'est pas d'une hauteur supérieure à 10 cm. Vous pouvez ajuster la hauteur d'évitement des obstacles ou utiliser une tondeuse à pousser pour tondre la pelouse à l'avance afin d'éviter que le robot ne soit piégé. 5. Si le robot est souvent pris dans cet endroit, vous pouvez définir cet emplacement comme une zone interdite.
Erreur roue arrière gauche/ droite.	La roue ne peut pas tourner ou le moteur de la roue a un problème.	1. Nettoyez les roues arrière, puis réessayez. 2. Essayez de redémarrer le robot si cette erreur persiste. 3. Si le problème persiste, contactez le service après-vente.
Le disque de coupe ne peut pas tourner.	Le disque de coupe ne peut pas tourner normalement ou le moteur de coupe a un problème.	1. Nettoyez le disque de coupe avant d'essayer de nouveau. 2. Vérifier que l'herbe environnante n'est pas d'une hauteur supérieure à 10 cm. Vous pouvez utiliser une tondeuse à pousser pour tondre la pelouse afin d'empêcher que le disque de coupe ne se bloque à cause de l'herbe haute. 3. Vérifiez si de l'eau se trouve sous le disque de coupe. Déplacez le robot dans un endroit sec et réessayez s'il y en a. 4. Essayez de redémarrer le robot si cette erreur persiste. 5. Si le problème persiste, contactez le service après-vente.
Erreur de pare-chocs.	Le capteur de pare-chocs avant est constamment déclenché.	1.Vérifiez le robot pour voir s'il est piégé quelque part. 2. Tapotez sur le pare-chocs pour vous assurer qu'il rebondit. 3. Essayez de redémarrer le robot si cette erreur persiste. 4. Si le problème persiste, contactez le service après-vente.

Problème	Causes	Solution
Erreur de chargement.	Le robot est ancré dans la station de chargement, mais l'intensité ou la tension de chargement a un problème.	1. Vérifier que la station de chargement est correctement raccordé à l'alimentation. 2. Vérifier que les contacts de chargement et la station de chargement sont propres. 3. Lorsque le contrôle est terminé, essayer d'ancrer de nouveau le robot dans la station de chargement. 4. Si le problème persiste, contactez le service après-vente.
La température de la batterie est trop élevée.	La température de la batterie est ≥ 60℃ .	1. Utiliser le robot lorsque la température ambiante est inférieure à 40 ° C. Vous pouvez attendre que la température de la batterie diminue automatiquement. 2. Vous pouvez éteindre le robot et le redémarrer après un certain temps. 3. Si le problème persiste, contactez le service après-vente.
La température de la batterie est élevée.	La température de la batterie est ≥ 45℃ .	1. Le chargement peut échouer lorsque la température de la batterie dépasse 45 ° C. 2. Utiliser le robot lorsque la température ambiante est inférieure à 40 ° C.
La température de la batterie est basse.	La température de la batterie est ≤ 6℃ .	1. Le chargement peut échouer lorsque la température de la batterie est inférieure à 6 ° C. 2. Utiliser le robot lorsque la température ambiante est supérieure à 6 ° C.
Le lidar est bloqué.	Le lidar est bloqué (par exemple, le Couvercle de protection du lidar n'est pas retiré).	1. Réessayez après avoir retiré le capot de protection du lidar. 2. Si le lidar du robot est sale, nettoyez-le avec un chiffon non pelucheux et réessayez.
Dysfonctionnement du LiDAR.	Le LiDAR est très sale ou il y a une erreur de capteur.	1. Vérifiez si le lidar est sale. Nettoyez-le si nécessaire, puis réessayez. 2. Essayez de redémarrer le robot si cette erreur persiste. 3. Veuillez contacter le service après-vente si le problème persiste.
Le LiDAR est sale.	Le LiDAR est sale.	Nettoyez le capteur LiDAR sur le dessus du robot avec un chiffon propre. Gardez le LiDAR sec après le nettoyage.
La température du LiDAR est élevée.	La température du LiDAR est élevée. Le LiDAR va bientôt s'arrêter.	1. Le robot essaiera automatiquement de retourner à la station de chargement pour se refroidir. 2. Assurez-vous que le robot fonctionne à une température ambiante inférieure à 40 ℃ . 3. Placez le robot dans un endroit ombragé, frais et bien ventilé. L'alarme s'arrêtera lorsque la température reviendra à la normale. 4. Le robot reprendra automatiquement son fonctionnement une fois l'alarme arrêtée. 5. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.
La température du LiDAR est trop élevée.	La température du LiDAR est trop élevée. Le LiDAR s'est arrêté.	1. Le LiDAR est désactivé en raison de températures élevées. 2. Assurez-vous que le robot fonctionne à une température ambiante inférieure à 40 ℃ . 3. Placez le robot dans un endroit ombragé, frais et bien ventilé. L'alarme s'arrêtera lorsque la température reviendra à la normale. 4. Si le problème persiste, veuillez contacter le service après-vente.

Problème	Causes	Solution
Le robot est perdu.	Le positionnement est perdu.	1. Vérifier que le lidar au sommet du robot est sale. La saleté affectera le positionnement. 2. Déplacer manuellement le robot pour le placer dans un espace ouvert dans la carte et essayer de reprendre la tâche. 3. Si le positionnement n'est pas retrouvé, télécommander le robot pour le ramener à la station de chargement via l'application, puis commencer la tâche de tonte.
Erreur de capteur.	Erreur de capteur.	1. Redémarrer le robot et réessayer. 2. Si le problème persiste, contactez le service après-vente.
Le robot est dans la zone interdite.	Le robot est dans la zone interdite.	1. Déplacez le robot manuellement de la zone interdite, puis réessayez. 2. Utilisez l'application pour contrôler le robot à distance pour le déplacer hors de la zone interdite, puis réessayez.
Le robot est sorti de la carte.	Le robot est sorti de la carte.	1. Déplacez le robot à l'intérieur de la carte manuellement, puis réessayez. 2. Utilisez l'application pour contrôler le robot à l'intérieur de la carte à distance, puis réessayez.
L'arrêt d'urgence est activé.	Le bouton Arrêt du robot est enfoncé.	Appuyez deux fois sur le bouton OK pour déverrouiller le robot.
Batterie faible. Le robot s'éteindra bientôt.	Le niveau de la batterie est ≤ 10 %.	Ancrer le robot dans la station de chargement pour le chargement.
Impossible de retourner à la station de chargement.	Le robot ne peut pas trouver la station de chargement lorsqu'il retourne à la station de chargement.	1. Vérifier la présence d'obstacles bloquant le robot. Éliminer les obstacles et réessayer. 2. Télécommander le robot pour le ramener à la station de chargement via l'application.
Échec de l'ancrage dans la station de chargement.	Le robot trouve la station de chargement, mais l'ancrage échoue.	1. Regardez si les pellicules réfléchissantes sur la station de chargement sont sales ou bloqués. 2. Vérifiez la présence d'obstacles devant la station de chargement. 3. Vérifier que la station de chargement est déplacée. 4. Vérifiez si la plaque de base est couverte de boue épaisse. 5. Vérifiez si la station est sur une pente. 6. Vérifiez si la station est alimentée. 7. Aidez le robot à s'accoupler à la station en utilisant la télécommande ou manuellement.
Échec du positionnement.	Le positionnement échoue lorsque le robot essaie de commencer une tâche de tonte.	1. Le Lidar pourrait être obstrué. Déplacez manuellement le robot vers un endroit plat et ouvert à l'intérieur de la carte et essayez de recommencer la tâche. 2. Si vous continuez à rencontrer cette erreur, veuillez réessayer après que le robot soit dans la station.
Chemin obstrué.	Chemin obstrué.	1. Vérifiez si une zone interdite est définie dans le chemin. 2. Vérifiez s'il y a des obstacles bloquant le robot. 3. Si le robot ne peut toujours pas passer, supprimez le chemin dans l'édition de carte et définissez-en un nouveau.

13 Caractéristiques

		MOVA 600	MOVA 600 Kit	MOVA 1000
Informations de base	Modèle	MLLM1110		MLLM4110
	Dimensions	643,2 × 418,6 × 279,3 mm		
	Poids (batterie incluse)	10.1 kg		11.7 kg
Tonte	Capacité de travail recommandée	600 m²		1 000 m²
	Efficacité de la tonte	Norme : 600 m²/jour Efficacité : 1 000 m²/jour		Norme : 800 m²/jour Efficacité : 1 200 m²/jour
	Hauteur de tonte	20-60 mm		
	Largeur de tonte	20 cm		
	Temps de chargement [4]	100 min		40 min
Émissions de bruit	Niveau d'intensité sonore LWA	59 dB(A)		
	Incertitude de puissance sonore KWA	3 dB(A)		
	Niveau de pression sonore LpA	56 dB(A)		
	Incertitudes de pression sonore KpA	3 dB(A)		
Condition de travail	Température de service	0~50 ° C Recommandée : 10~35 ° C		
	Température de stockage sur une période prolongée	-10~35 ° C Recommandée : 0~25 ° C		
	Classement IP	Tondeuse : IPX6 Station de chargement : IPX4 Alimentation : IP67		
	Pente maximale pour zone de tonte	45 % (24°)		
Connectivité	Fréquence Bluetooth	2 400,0-2 483,5 MHz		
	Puissance RF maximale	802.11b:16±2dBm(@11Mbps) 802.11g:14±2dBm(@54Mbps) 802.11n:13±2dBm(@HT20,HT40) Bluetooth: 7.49dBm		
	Wi-Fi	Wi-Fi 2,4 GHz (2 400-2 483,5 M)		
	Service de liaison (optionnel) [5]	LTE-FDD : B1/3/7/8/20/28A LTE-TDD : B38/40/41		
	GNSS (optionnel) [6]	GPS/GLONASS/BDS/Galileo/QZSS		

		MOVA 600	MOVA 600 Kit	MOVA 1000
Moteur d'entraînement	Vitesse d'entraînement en télécommande	0,45 m/s-0,8 m/s		
	Vitesse d'entraînement en tonte	Norme : 0,35 m/s Efficacité : 0,6 m/s		
Moteur de coupe	Vitesse	2 500 tr/min		
Batterie (tondeuse)	Modèle de batterie	MBPM10		
	Type de batterie	batterie ou lithium-ion		
	Capacité nominale	2 500 mAh		
	Tension nominale	18 V DC		
Alimentation	Modèle de chargeur [7]	MPAM10		MPAM20
	Tension en entrée	100~240 V AC		
	Tension en sortie	20 V DC		
	Intensité en sortie [8]	1,5 A		3 A
Station de chargement	Modèle de station de chargement [9]	MCM10		MCM11
	Tension en entrée	20 V DC		
	Tension en sortie	20 V DC		
	Intensité en entrée [10]	1,5 A		3 A
	Intensité en sortie [11]	1,5 A		3 A
Accessoires	Lames et boulons de rechange	9	81	9
	Modèle de lame	MBKM10		
Roues motrices	Type de roue	Standard		Tout-terrain

4. Lorsque le robot revient automatiquement à la station de chargement avec une batterie faible, le temps de charge s'applique.
5. Nécessite l'installation du module de liaison.
6. Nécessite l'installation du module de liaison.
7. Le MOVA 600/600 Kit/1000 est compatible avec les chargeurs MPAM10 et MPAM20.
8. Le MOVA 600/600 Kit/1000 est compatible avec les courants de sortie de 1,5 A et 3 A.
9. Le MOVA 600/600 Kit/1000 est compatible avec les stations de charge MCM10 et MCM11.
10. Les stations de charge MOVA 600/600 Kit/1000 sont compatibles avec les courants d'entrée de 1,5 A et 3 A.
11. Les stations de charge MOVA 600/600 Kit/1000 sont compatibles avec les courants de sortie de 1,5 A et 3 A.

Remarque : Les caractéristiques sont sujettes à modification du fait que nous améliorons continuellement nos produits. Pour les informations les plus récentes, veuillez visiter notre site web sur https://mova-tech.com.